

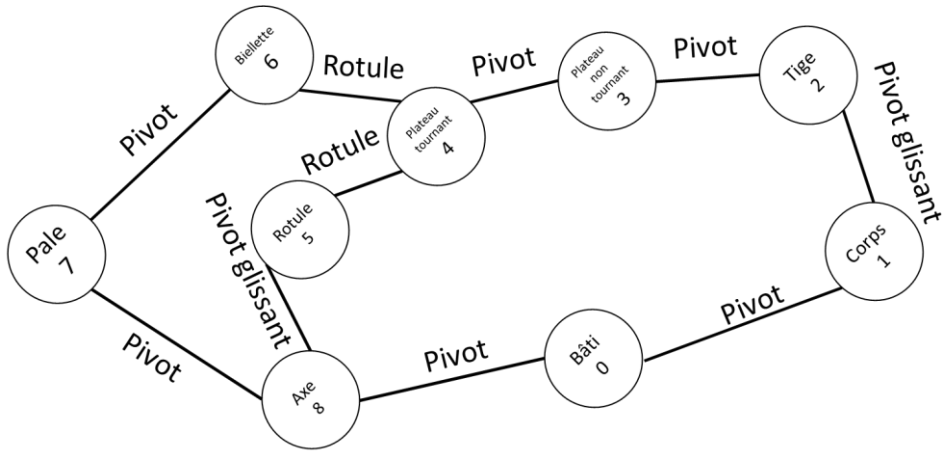
TD – Rotor d'hélicoptère

POINT METHODE :

- Méthodologie (Graphe des liaisons + Schéma cinématique) (Q1/Q2) :
 - Identifier les sous-ensembles cinématiquement liés
 - Identifier les contacts entre les sous-ensembles définis
 - Identifier les ddl entre les sous-ensembles définis
 - Identifier les liaisons associées aux contacts
 - Réaliser le graphe des liaisons
 - Réaliser le schéma cinématique

ELEMENTS DE CORRECTION :

Q1 : (Moitié droite du système)



Q2 :

